

**Векторы и линейные операции над векторами. Базис.  
Ортонормированный базис. Действия над векторами в координатной  
форме**

**Вопросы**

1. Векторы. Основные сведения о векторах.
2. Действия с векторами.
3. Векторное пространство. Линейная зависимость и независимость векторов.
4. Базис системы векторов.
5. Разложение вектора по базису.
6. Скалярное произведение векторов.
7. Векторное и смешанное произведение векторов.

**Векторы и линейные операции над векторами.**

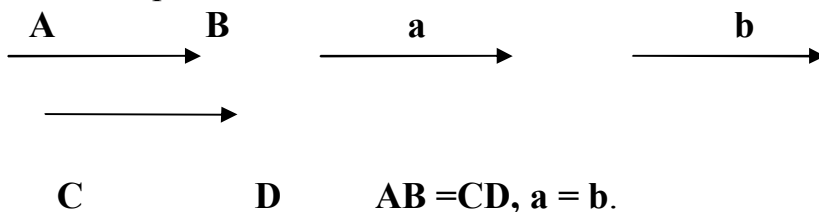
Вектором называется направленный отрезок. Если начало вектора находится в точке  $A$ , а конец – в точке  $B$ , то вектор обозначается  $\overrightarrow{AB}$ . Если же начало и конец вектора не указываются, то его обозначают строчной буквой латинского алфавита  $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}, \dots$



Через  $\overrightarrow{BA}$  обозначают вектор, направленный противоположно вектору  $\overrightarrow{AB}$ . Вектор, у которого начало и конец совпадают, называется нулевым и обозначается  $\vec{0}$ . Его направление является неопределенным. Другими словами, такому вектору можно приписать любое направление. Длиной или модулем вектора называется расстояние между его началом и концом.

Записи  $|\overrightarrow{AB}|$  и  $|\mathbf{a}|$  обозначают модули векторов  $\overrightarrow{AB}$  и  $\mathbf{a}$ .

Векторы называются коллинеарными, если они параллельны одной прямой, и компланарными, если они параллельны одной плоскости. Два вектора называются равными, если они коллинеарны, одинаково направлены и равны по длине.



К линейным операциям над векторами относятся: умножение вектора на число и сложение векторов.

Произведением вектора  $\mathbf{a}$  и числа  $\alpha$  называется вектор, обозначаемый  $\alpha \cdot \mathbf{a}$  (или наоборот  $\mathbf{a} \cdot \alpha$ ), модуль которого равен  $|\alpha \mathbf{a}| = |\alpha| |\mathbf{a}|$ , а направление совпадает с направлением вектора  $\mathbf{a}$ , если  $\alpha > 0$ , и противоположно ему, если  $\alpha < 0$ .

Суммой векторов  $\mathbf{a}_i$  ( $i=1 \div n$ ) называется вектор, обозначаемый

$$\mathbf{a}_1 + \mathbf{a}_2 + \dots + \mathbf{a}_n = \sum_{i=1}^n \mathbf{a}_i,$$

начало которого находится в начале первого вектора  $\mathbf{a}_1$ , а конец – в конце последнего вектора  $\mathbf{a}_n$ , ломаной линии, составленной из последовательности слагаемых векторов.

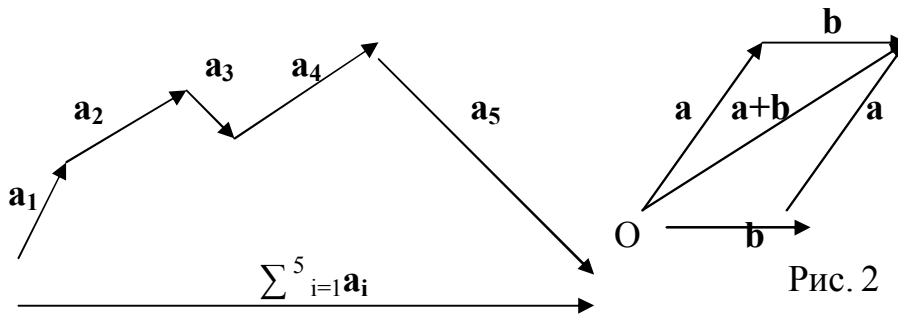


Рис. 1

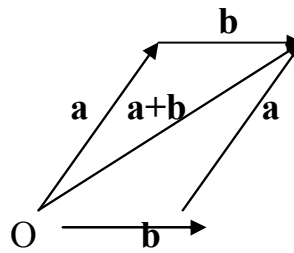


Рис. 2

Это правило сложения называется правилом замыкания ломаной. В случае суммы двух векторов оно равносильно правилу параллелограмма (Рис. 2).

Прямая  $e$  с заданным на ней направлением, принимаемым за положительное, называется осью  $e$ .

Проекция вектора  $\mathbf{a}$  на ось  $e$  называется число, обозначаемое  $\text{пр}_e \mathbf{a} = |\mathbf{a}| \cos \varphi$ , где  $\varphi$  ( $0 \leq \varphi \leq \pi$ ) – угол между положительным направлением оси  $e$  и направлением вектора  $\mathbf{a}$ .

Геометрически проекцию вектора  $\mathbf{a}$  можно охарактеризовать длиной отрезка  $MN$ , взятой со знаком «+», если  $0 \leq \varphi \leq \pi/2$ , и со знаком «-», если  $\pi/2 < \varphi \leq \pi$  (Рис. 3). При  $\varphi = \pi/2$  отрезок  $MN$  превращается в точку и  $\text{пр}_e \mathbf{a} = 0$ .

$$\varphi = e \wedge \mathbf{a}$$

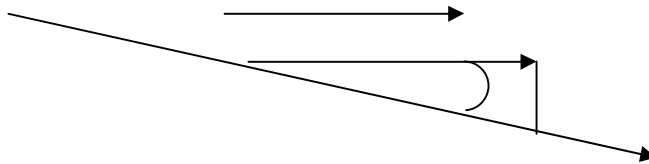


Рис. 3

Координатами вектора  $\mathbf{a}$  называются его проекции на оси координат  $O_x$ ,  $O_y$ ,  $O_z$ . Они обозначаются соответственно буквами  $x$ ,  $y$ ,  $z$ .  $\mathbf{a} = (x, y, z)$ .

Для равенства векторов необходимо достаточно, чтобы их соответствующие координаты были равны. Если  $M_1(x_1, y_1, z_1)$ ,  $M_2(x_2, y_2, z_2)$ , то  $\mathbf{M}_1\mathbf{M}_2 = (x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1)$ .

Линейной комбинацией векторов  $\mathbf{a}_i$  называется вектор  $\mathbf{a}$ , определяемый по формуле  $\mathbf{a} = \sum_{i=1}^n \lambda_i \mathbf{a}_i$ , где  $\lambda_i$  – некоторые числа.

Линейные операции над векторами удовлетворяют свойствам, по форме аналогичным свойствам умножения и сложения чисел. Например,  $\mathbf{a} + \mathbf{b} = \mathbf{b} + \mathbf{a}$ ,  $(\alpha + \beta)\mathbf{a} = \alpha\mathbf{a} + \beta\mathbf{a}$ ,  $\alpha(\mathbf{a} + \mathbf{b}) = \alpha\mathbf{a} + \alpha\mathbf{b}$ ,  $\mathbf{a} + (-1)\mathbf{a} = \mathbf{a} - \mathbf{a} = \mathbf{0}$ ,  $1\mathbf{a} = \mathbf{a}$ ,  $\bar{0}\mathbf{a} = \bar{0}$  и т. д.

Если для системы  $n$  векторов  $\mathbf{a}_i$  равенство  $\sum_{i=1}^n \lambda_i \mathbf{a}_i = \mathbf{0}$  (1) верно только в случае, когда  $\lambda_i = 0$ , то эта система называется линейно независимой. Если же равенство (1) выполняется для  $\lambda_i$ , хотя бы одно из которых отлично от нуля, то система векторов  $\mathbf{a}_i$  называется линейно зависимой. Например, любые коллинеарные векторы, три компланарных вектора, четыре и более векторов в трехмерном пространстве всегда линейно зависимы.

Три упорядоченных линейно независимых вектора  $\bar{\mathbf{e}}_1, \bar{\mathbf{e}}_2, \bar{\mathbf{e}}_3$  в пространстве называется базисом. Упорядоченная тройка некопланарных векторов всегда образует базис. Любой вектор  $\mathbf{a}$  в пространстве можно разложить по базису  $\bar{\mathbf{e}}_1, \bar{\mathbf{e}}_2, \bar{\mathbf{e}}_3$ , т. е. представить  $\mathbf{a}$  в виде линейной комбинации базисных векторов:  $\mathbf{a} = x\bar{\mathbf{e}}_1 + y\bar{\mathbf{e}}_2 + z\bar{\mathbf{e}}_3$ , где  $x, y, z$  являются координатами вектора  $\mathbf{a}$  в базисе  $\bar{\mathbf{e}}_1, \bar{\mathbf{e}}_2, \bar{\mathbf{e}}_3$ .

Базис называется ортонормированным, если его векторы взаимно перпендикулярны и имеют единичную длину. Обозначают такой базис  $\mathbf{i}, \mathbf{j}, \mathbf{k}$ , т. е.  $\mathbf{i}(1, 0, 0)$ ,  $\mathbf{j}(0, 1, 0)$ ,  $\mathbf{k}(0, 0, 1)$ .

### Аудиторные занятия

1. Даны векторы  $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}$  (рис. 1). Изобразить на рисунке их линейную комбинацию

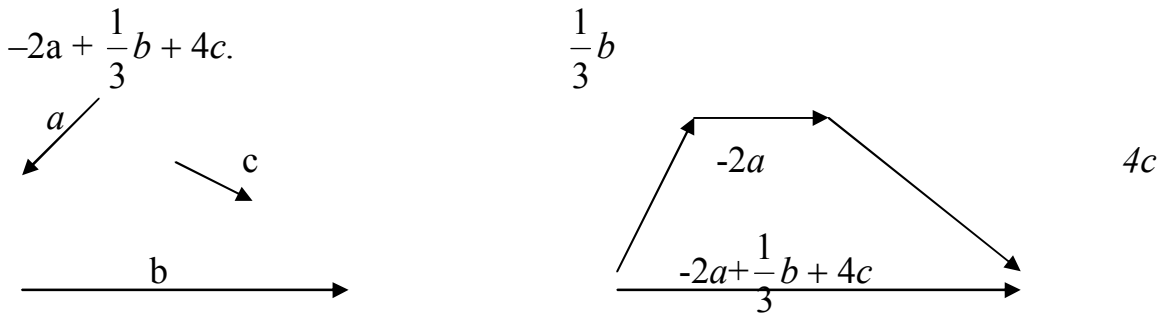


Рис. 1

Выбираем на плоскости произвольную точку  $O$  и откладываем от нее вектор  $-2\mathbf{a}$ . Затем от конца вектора  $-2\mathbf{a}$  откладываем вектор  $\frac{1}{3}\mathbf{b}$ , наконец, строим вектор  $4\mathbf{c}$ , выходящий из конца вектора  $\frac{1}{3}\mathbf{b}$ . Искомая линейная комбинация изображается вектором, замыкающим полученную ломаную, начало которого находится в точке  $O$ .

2. Векторы заданы в ортонормированном базисе  $\mathbf{i}, \mathbf{j}, \mathbf{k}$  координатами:  $\mathbf{a} = (2, -1, 8)$ ,  $\mathbf{e}_1 = (1, 2, 3)$ ,  $\mathbf{e}_2 = (1, -1, -2)$ ,  $\mathbf{e}_3 = (1, -6, 0)$ . Убедиться, что тройка  $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3$  образует базис, и найти координаты вектора  $\mathbf{a}$  в этом базисе.

Если определитель

$$\Delta = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & -1 & -2 \\ 1 & -6 & 0 \end{vmatrix},$$

составленный из координат векторов  $e_1, e_2, e_3$ , не равен 0, то векторы  $e_1, e_2, e_3$  линейно независимы и, следовательно, образуют базис. Убеждаемся, что  $\Delta = -18 - 4 + 3 - 12 = -31 \neq 0$ . Таким образом, тройка  $e_1, e_2, e_3$  - базис.

Обозначим координаты вектора  $a$  в базисе  $e_1, e_2, e_3$  через  $x, y, z$ .

Тогда  $a = (x, y, z) = xe_1 + ye_2 + ze_3$ . Так как по условию

$$a = 2i - j + 8k, \quad e_1 = i + 2j + 3k, \quad e_2 = i - j - 2k, \quad e_3 = i - 6j,$$

то из равенства  $a = xe_1 + ye_2 + ze_3$  следует, что

$$2i - j + 8k = xi + 2xj + 3xk + yi - yj - 2yk + zi - 6zj = (x+y+z)i + (2x-y-6z)j + (3x-2y)k.$$

Как видно, вектор в левой части полученного равенства равен вектору в правой его части, а это возможно только в случае равенства их соответствующих координат. Отсюда получаем систему для нахождения неизвестных  $x, y, z$ :

$$\left. \begin{array}{l} x + y + z = 2, \\ 2x - y - 6z = -1, \\ 3x - 2y = 8. \end{array} \right\}$$

Ее решение:  $x = 2, y = -1, z = 1$ . Итак,  $a = 2e_1 - e_2 + e_3 = (2, -1, 1)$ .

3. По данным векторам  $a$  и  $b$  построить следующие их линейные комбинации:

а)  $2a + b$ ; б)  $a - 3b$ ; в)  $\frac{1}{3}a + \frac{1}{2}b$ ; г)  $-3a - \frac{1}{2}b$ .

4. Даны векторы  $a = (3, -2, 6)$  и  $b = (-2, 1, 0)$ . Найти координаты векторов:  $2a - \frac{1}{3}b$ ;  $\frac{1}{3}a - b$ ;  $2a + 3b$ . (Ответ:  $(20/3, -13/3, 12)$ ;  $(3, -5/3, 2)$ ;  $(0, -1, 12)$ .)

5. В некотором базисе векторы заданы координатами:  $a = (1, 1, 2)$ ,  $e_1 = (2, 2, -1)$ ,  $e_2 = (0, 4, 8)$ ,  $e_3 = (-1, -1, 3)$ . Убедиться, что векторы  $e_1, e_2, e_3$  образуют базис, и найти в нем координаты вектора  $a$ . (Ответ:  $a = (1, 0, 1)$ .)

#### Домашние задания:

1. Найти длины диагоналей параллелограмма, построенного на векторах  $a = (3, -5, 8)$  и  $b = (-1, 1, -4)$ . (Ответ:  $|a + b| = 6$ ,  $|a - b| = 14$ .)

2. Векторы  $\overline{AB} = (2, 6, -4)$  и  $\overline{AC} = (4, 2, -2)$  определяют стороны треугольника ABC. Найти длину вектора  $\overline{CD}$ , совпадающего с медианой, проведенной из вершины C. (Ответ:  $|\overline{CD}| = \sqrt{10}$ .)

3. Найти координаты вектора  $c$ , направленного по биссектрисе угла между векторами  $a = (-3, 0, 4)$  и  $b = (5, 2, 14)$ . (Ответ:  $c = \lambda(-2, 1, 13)$ ,  $\lambda > 0$ .)